









BC

► регионы
► вызовы
► проблемы
► моделирование (ИСС)

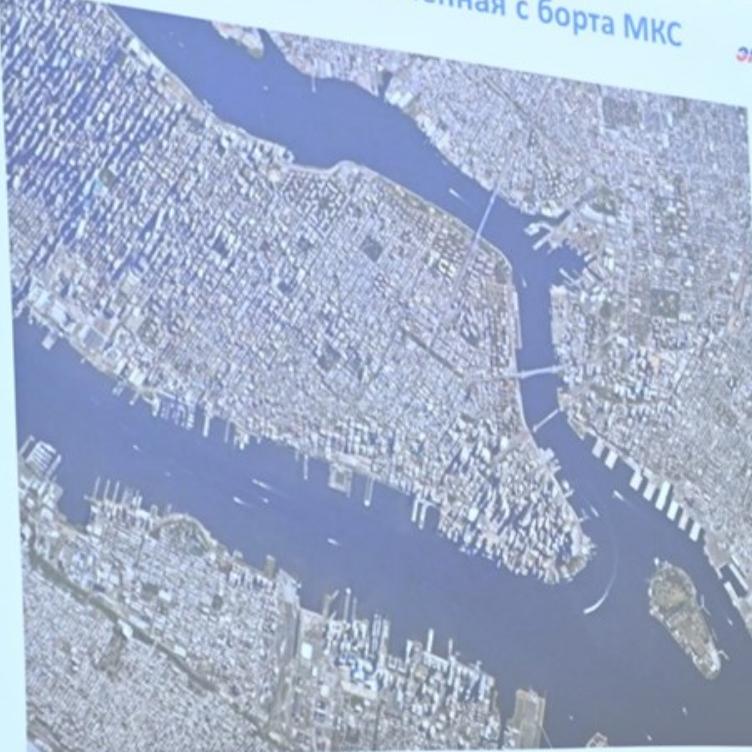








Фотография, выполненная с борта МКС



США. Нью-Йорк.

11



Eye movements, their role in vision and control problem¹

Dmitri Alekseevsky

¹ Institute for Information Transmission Problems of Russian Academy of Science,
Moscow, Russia,
Hull University, UK

20 June 2024

¹D. Alekseevsky was supported by the Grant "Basis-foundation
(Leader)"22-7-1-34-1.

1 / 29

Задачи оптимизации и методы их итеративного решения [1, 2, 3] были также распространены на процессы оптимизации для статических объектов [4, 5, 6, 7], где стратегии управления в непрерывном времени могут быть представлены в виде

$$F(x_t) \xrightarrow{t \rightarrow \infty} F^* := \min_{x \in X_{adm} \subseteq \mathbb{R}^n} F(x),$$

где $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ — выпуклая целевая функция,

X_{adm} — выпуклое допустимое множество,

а процесс $(x_t)_{t \geq 0}$ порождается ОДУ $\dot{x}_t = u_t, t \geq 0, x_0 \in \mathbb{R}^n$.

Причем управляющее воздействие u_t зависит от текущего состояния x_t (стратегия Маркова) или от более глубокой доступной истории, а именно: $u_t = u(t, x_\tau |_{\tau \in [0, t]})$.





exit



BC









ISLCEI



ISLCEI



$\alpha^{(i)} =$

Для каждого
подмножества

М. В. Зайцева.









B







Корнилов
Кирилл

Новоделова
Арина Евгеньевна







exit





ПК-22

1



исрегуляция выбросов медиаторов воспаления.

20





БАНК РОССИИ
ГОСУДАРСТВЕННОЕ
УНИВЕРСИТЕТ НАУК
И ТЕХНОЛОГИЙ



fold





Выход



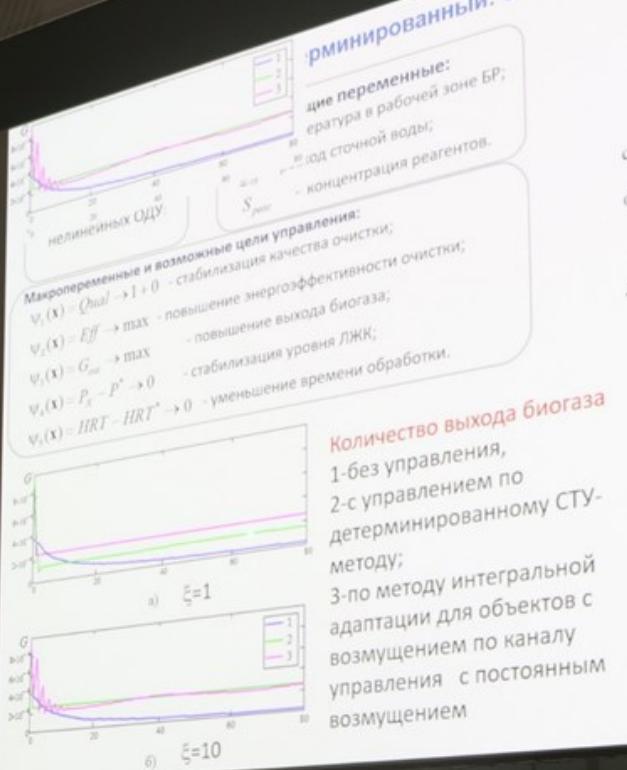
йское сове
и управл



утверждение. Уравнения Эйлера-Лагранжа для следствие из уравнения Эйлера-Лагранжа для функционала: $\Phi = \int_0^T (\phi^2(\psi(t)) + \omega^2\dot{\psi}^2) dt \rightarrow \min$, где

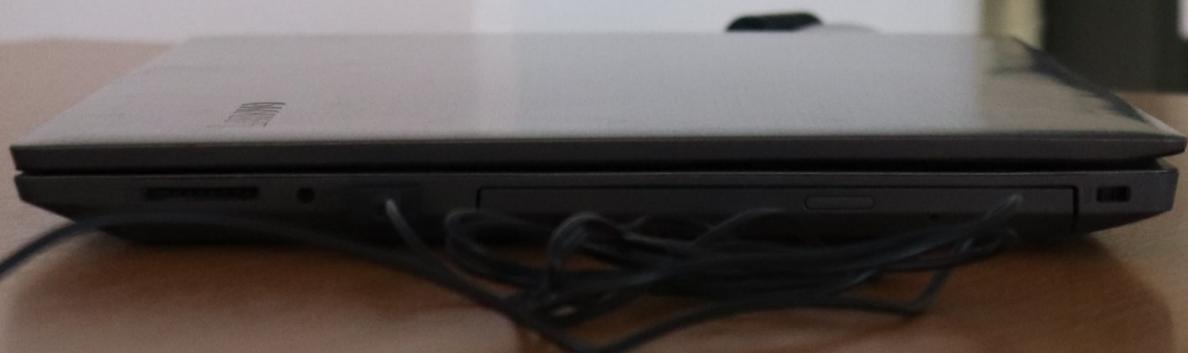
- 1) $\phi(\psi)$ — однозначная, непрерывная дифференцируемая функция для всех ψ ;
- 2) $\phi(0) = 0$;
- 3) $\phi(\psi)\psi > 0, \forall \psi \neq 0$.

Kolesnikova S., Kustova E. Application of a Stochastic Extension Analytical Design of Aggregated Regulators to a Multidimensional Object Mathematics 2023, 11(21), 4484;
<https://doi.org/10.3390/math11214484>



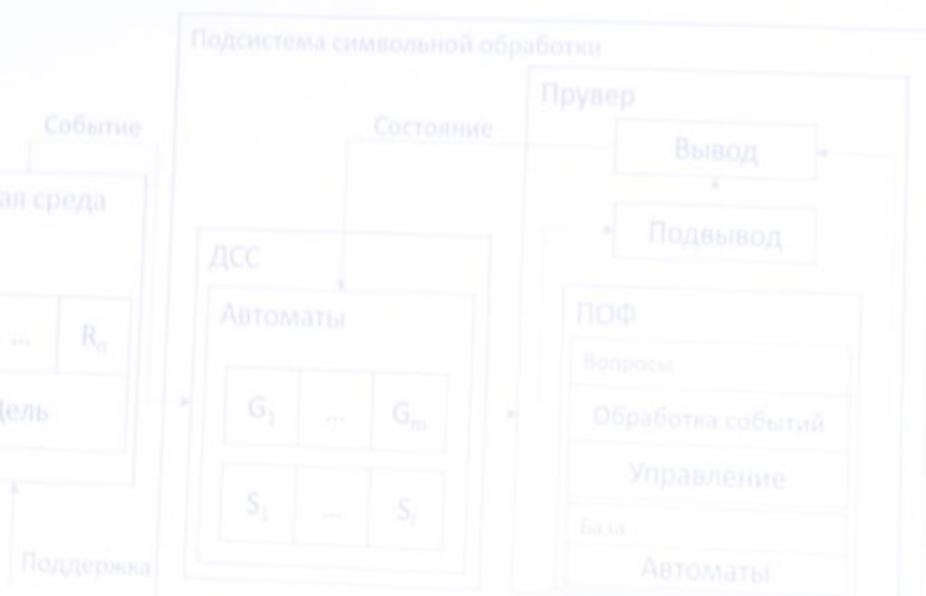
2024 XIV Всероссийский конгресс
по проблемам

МИНИСТЕРСТВО РОССИИ
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ
АКАДЕМИЧЕСКОЕ УПРАВЛЕНИЕ НАУКОЙ
**ИНСТИТУТ
ПРОБЛЕМ
УПРАВЛЕНИЯ**
им. В.А. ТРАПЕЗНИКОВА
РОССИЙСКОЙ АКАДЕМИИ НАУК





еские выводы при супервизорном управлении ДСС







WYD

2023

Marcin Mroczek

PL

2. Недопределённые системы IT & B

- Существование решения, Graves 1980, Альтгольц
регуляторность (Rock, feller, Морфе).





Структура системы туристического обслуживания





W













Angewandte
Offene Konversationen







- ✓ Высоту над Уровнем Моря [м]
- ✓ Дата (период) последнего извержения



ИОЕ УПРАВЛЕНИЕ

и машинное обучение с использованием оператора сети.
имела размерность 36×36.

Затем область постепенно расширялась
влево и вправо.



43















ВСПУ 2024

XIV Всероссийское совещание
по проблемам управления



ВСПУ 2024

XIV Всероссийское совещание
по проблемам управления

Институт
проблем
управления





Сергей
Андреев





ВСПУ 2024

IV Всероссийское совещание
по проблемам управления





