




БКЗ
Богомолов
Владимир Валентинович




ИЭ РАН


ИПУ РАН






















ВСПУ 2024
XIV




PID(s)
Требуемая корректировка
по обобщенным координатам
(needCon.J)
Корректирующее управление
на робота
1
5






ЗАМЕТКИ
ПРИМЕЧАНИЯ
РУС
16:24
18.06.2024
ВОПУ 2024
Аскат






Lenovo






Рязанова
Юлия Николаевна
Москва


Укрытие


АСАТУРОВА
Анжела Михайловна


2024
XIV Всероссийское совещание
по проблемам управления
АНТИПИН
Сергей Иванович
Екатерина Васильевна


XIV Всероссийское совещ
по проблемам управлени
АНТИПИН
Сергей Иванович




ВЫХОД
NAUKA 0+
Всероссийский фестиваль науки
Электромагнитное управление ориентацией искусственного спутника Земли
Денис Федянин
Методология автоматизир
Примеры геометрических моделей ПЭО
а)
д)
Рис. 9.




Перспективы агентских технологий в системах децентрализованного обучения
В.И. Городецкий, АО “ЭВРИКА”
vladim.gorodetsky@gmail.com




State of the Global Climate, 2023


Введение
CSI
Data for User 1
Precoding
M-antenna Base Station
User 1
User 2
User N
Рис.: Multiple-Input Multiple-Output










ность полетов и общую стоимость владения
изделиями АТ
Ожидаемые эффекты внедрения ИАТ
Стратегическое управление
Формирование лучших (по критериям БП и/или TCO) проектных и организационных решений на основе выявления скрытых угроз и их учета
Тактическое управление
Принятие «точных» решений об использовании и изменении состояния каждого объекта АТС благодаря учету их индивидуального состояния, вместо «перестраховочных» решений на основе статистических свойств совокупности
Оперативное управление
Сокращение трудоемкости эксплуатации и/или повышение БП за счет автоматизации управления функционированием конкретных объектов АТС (полной или частичной)


БКЗ, МКЗ
(1 этаж)
А4 - А13
(2 этаж)
А14
(3 этаж)
Укрытие




Спасибо за внимание!




2 Введение
• Искусственный интеллект (машинное обучения) является одной из самых динамично развивающихся областей компьютерных наук
• Машинное обучение позволяет решать широкий круг задач и может использоваться, в том числе в задачах управления
• Решение практических задач методами машинного обучения требует преодоления ряда ограничений


роблемы
радиационного обследования
ных для вывода из эксплуатации,
шифровых технологий:
сением «роя» малоразмерных
100%
5




A4 - A13
(2 этаж)
A14
(3 этаж)




WHEN PEOPLE COME FIRST
IDEAS. BALANCE.






Eat,
Sleep,




ФГБНУ "Белгородский ФАНЦ РАН"
Демонстрация
Чат






Базы данных параметров основных компонентов орошаемых агроэкосистем (метео, почва, вода, биота)
Система управления антропогенными нагрузками в орошаемом агроландшафте с учетом климатических рисков
Новиков А.Е. и соавторы, 2024
Серген Иванович
ВСПУ 2024


ИПЭ РАН
ЛИТВИН
Сергей Иванович
ЖУРАВЛЕВА


ресурсов;
зонировани
землеустро
пригоднос
экологичес
соотношен
собственно
предельны
концентра
площадей,


органами местного самоуправления
АНТИПИН
Сергей Иванович
ЖУРАВЛЕВА
Екатерина Васильевна
НОВИКОВ
Дмитрий Александрович
ВСПУ 2024
XIV Всероссийское совещание
МИНОБРНАУКИ РОССИИ
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ
БЮДЖЕТНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ НАУКИ
ИНСТИТУТ


ЦЕНТР
ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОГО
ЦИФРОВОГО СЕЛЬСКОГО
ХОЗЯЙСТВА
ТЕХНОЛОГИИ ИСКУССТВЕННОГО
ИНТЕЛЛЕКТА И МАТЕМАТИКА
ДЛЯ СЕЛЬСКОГО ХОЗЯЙСТВА
ipu.ru
antipin@ipu
101 112
Saint Spring








$$W(p) = C^{\top}\Delta(p)B = \begin{pmatrix} w_{11} & w_{12} \\ w_{21} & w_{22} \end{pmatrix}, \quad \text{где} \quad w_{ij}($$
Окончательно неравенство $D(\lambda) > 0$ из (43) перепишем в
используем w_{ij} вместо $w_{ij}(\lambda)$):
$$D(\lambda) = \Gamma + \frac{1}{2}\begin{pmatrix} 2\tau_1 \mathrm{Re}\, w_{11} & \tau_1 w_{12} + \tau_2 \overline{w_{21}} - 2\tau_1 \mathrm{R} \\ (\bullet) & 2\tau_1 \mathrm{Re}\,(w_{11} - w_{12}) + 2\tau_2 \mathrm{Re}\,(\end{pmatrix}$$
Известный критерий Цыпкина является критерием квадр
при переключениях между двумя подсистемами. Критери
считать аналогом критерия Цыпкина при переключениях
подсистемами.
ИПУ РАН
XIV
ВСПУ 2024






ИПУ


mindstorms
mindstorms






Соблюдайте!
Чистоту и порядок!


Вопрос 6
а) Мехико (М
б) Сидней (А
в) Порту (Порт
г) Пусан (Корея)
IFAC 2026
аммирование


ВСПУ 2024
Кирилл
Алексеевич


ОБРАЗОВАТЕЛЬНАЯ
РОБОТОТЕХНИКА
Квиз
«ВСПУ-
2024!»