

АННОТАЦИЯ

Научный семинар

«Проблемы управления автономными робототехническими комплексами»

Дата: 17 июля 2017 года.

Время (начало): 17.00.

Место проведения: МКЗ Института*.

Тема основного доклада: «Моделирование и управление роботами в форме куба»

Рассматривается задача управления движением робота в форме куба. Для её решения необходимо учитывать динамику соприкосновения робота с поверхностью, а также возможность отрыва от поверхности и совершения прыжков. Представляется актуальным решение частных задач преодоления препятствий роём роботов-кубов.

Ключевые слова и словосочетания:

теория управления, динамика твёрдого тела, робот-куб (M-blocks).

Докладчик:

старший научный сотрудник лаборатории № 19 «Многосвязных систем управления», кандидат физико-математических наук **Шевляков Андрей Анатольевич**.

Всего в намеченной программе научного семинара два доклада и дискуссия.

Представленная в данной аннотации информация может быть скорректирована при проведении научного семинара в рабочем порядке (ссылка к основной странице: <http://www.ipu.ru/smart>).

Предстоящие встречи посвящены обсуждению выступлений как с научными докладами, так и с сообщениями о воплощении идей в практике, сопутствующих кратких отчётов о заделе и перспективных задачах исследований научных коллективов лабораторий, инициативных сотрудников института и приглашённых докладчиков в заявленной проблематике управления автономными объектами и широкого спектра смежных приложений.

Приглашаем Вас принять активное участие!

* Обращаем внимание на дополнительные возможности для Вашего удобства при проведении будущих встреч с иногородними докладчиками и слушателями: на данном мероприятии, в том числе в интересах учёта летнего времени (отпусков), *в интернете* может быть организована интерактивная трансляция доклада из МКЗ Института для более широкого круга заинтересованных удалённых участников нашего научного семинара. *Приглашаются все желающие принять участие в совершенствовании сервисов.*